

Application linéaire canoniquement associée à une matrice

Exercice 1: Soit $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$.

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'application linéaire canoniquement associée à B .

1. Montrer que B est inversible et déterminer B^{-1} .
2. Montrer que f est un automorphisme et déterminer f^{-1} .

Exercice 2: Soit $\theta \in \mathbb{R}$. On pose $R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$.

Soit $f_\theta \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ l'application linéaire canoniquement associée à R_θ .

1. On dit que f_θ est la rotation vectorielle du plan d'angle θ . Pourquoi ?
2. Soient θ et $\varphi \in \mathbb{R}$. Calculer et simplifier le produit $R_\theta R_\varphi$.
En déduire une expression simple de $f_\theta \circ f_\varphi$.
3. Soit $\theta \in \mathbb{R}$. Montrer que R_θ est inversible, et calculer son inverse.
En déduire que f_θ est un automorphisme et déterminer sa bijection réciproque.
4. Soit $\theta \in \mathbb{R}$. Calculer $(R_\theta)^n$ pour tout $n \in \mathbb{Z}$.
En déduire une expression de $(f_\theta)^n$ pour tout $n \in \mathbb{Z}$.

Exercice 3: Soit $F = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$.

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'application linéaire canoniquement associée à F .

1. Montrer que f est un endomorphisme particulier et déterminer ses espaces vectoriels caractéristiques.
2. Donner une base de \mathbb{R}^3 dans laquelle la matrice de f est diagonale.

Rang

Exercice 4: Calculer le rang des matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -3 & -3 & 3 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 2 \\ 3 & 2 & 3 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & -4 \\ 5 & 2 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

Systèmes linéaires

Exercice 5: Soient $a, b, c \in \mathbb{R}$. Résoudre le système d'inconnues réelles x, y, z suivant:

$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ (b+c)x + (a+c)y + (a+b)z = 0 \\ bcx + acy + abz = 0 \end{cases}$$

Changements de bases

Exercice 6: Soit \mathcal{B} la base canonique de \mathbb{R}^2 . Soit $\mathcal{B}' = ((1, 2), (1, 3))$.

1. Montrer que \mathcal{B}' est une base de \mathbb{R}^2 , et écrire les matrices de passage de \mathcal{B} dans \mathcal{B}' et de \mathcal{B}' dans \mathcal{B} .
2. Déterminer les coordonnées de $v = (1, 4)$ dans la base \mathcal{B}' .
3. Écrire la matrice de l'endomorphisme $f : (x, y) \mapsto (2x + y, x - y)$ de \mathbb{R}^2 dans la base \mathcal{B} , puis dans la base \mathcal{B}' .

Exercice 7: Soit u l'application linéaire canoniquement associée à $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

On pose $e'_1 = (1, 0, 1)$, $e'_2 = (0, 0, 1)$, $e'_3 = (1, 1, 1)$, $f'_1 = (0, 1)$ et $f'_2 = (1, -1)$. Vérifier que $\mathcal{E}' = (e'_1, e'_2, e'_3)$ et $\mathcal{F}' = (f'_1, f'_2)$ sont des bases respectives de \mathbb{R}^3 et de \mathbb{R}^2 , puis déterminer la matrice de u dans les bases \mathcal{E}' et \mathcal{F}' .

Exercice 8: On note \mathcal{B} la base canonique de $\mathbb{R}_3[X]$.

1. Montrer que la famille $\mathcal{B}' = (1, X, X(X-1), X(X-1)(X-2))$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$, et déterminer la matrice de passage P de \mathcal{B} à \mathcal{B}' .
2. Déterminer les coordonnées du polynôme $(X-1)^3$ dans la base \mathcal{B}' .
3. Soit u l'endomorphisme de $\mathbb{R}_3[X]$ défini par $u(P) = P'$. Déterminer la matrice de u dans la base \mathcal{B} puis la matrice de u dans la base \mathcal{B}' .

Exercice 9: Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 3.

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ telle que $f^2 \neq 0$ et $f^3 = 0$.

Montrer qu'il existe une base de E dans laquelle la matrice de f est $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Exercice 10: Soit $C = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'application linéaire canoniquement associée à C .

1. Déterminer $\text{Im}(C)$. En déduire le rang de f et une base de $\text{Im}(f)$.
2. Déterminer $\text{Ker}(C)$. En déduire une base de $\text{Ker}(f)$.
3. Montrer que $\mathbb{R}^3 = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$, puis déterminer une base \mathcal{B}' de \mathbb{R}^3 adaptée à cette décomposition.
4. Calculer la matrice de f dans la base \mathcal{B}' .

Exercice 11: Soit $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x - 2y + 3z = 0\}$ et $G = \text{Vect}((1, -2, 3))$.

1. Montrer que $\mathbb{R}^3 = F \oplus G$.
Dans la suite, on note p la projection sur F parallèlement à G , s la symétrie par rapport à F parallèlement à G .
2. On cherche à calculer la matrice de p dans la base canonique de \mathbb{R}^3 . On note A cette matrice.
 - (a) *Première méthode* : Calculer $p(v)$ pour v un vecteur quelconque de \mathbb{R}^3 . En déduire l'expression de A .
 - (b) *Seconde méthode* : Trouver une base (e'_1, e'_2, e'_3) de \mathbb{R}^3 adaptée à la décomposition $F \oplus G$. Déterminer la matrice de p dans cette base, puis dans la base canonique à l'aide d'une formule de changement de base.
3. Calculer la matrice de s dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .

Exercice 12: Soit f l'endomorphisme de $\mathbb{R}_2[X]$ définie par

$$f : P \mapsto P(0)(1 - X^2) + P'(0)(X + X^2) + P(-1)(-X^2 - 2X + 2)$$

1. Déterminer la matrice de f dans la base $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$.
2. Soit $P_1 = 1 - X - X^2$, $P_2 = -1 + X + 2X^2$ et $P_3 = 1 - X^2$.
Montrer que $\mathcal{B}' = (P_1, P_2, P_3)$ est une base de $\mathbb{R}_2[X]$.
3. Déterminer la matrice de f dans \mathcal{B}' .
4. En déduire une expression de $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f^n)$ en utilisant un changement de base.

Matrice inversible et automorphisme

Exercice 13: Inverse de la matrice du triangle de Pascal.

Soit $n \in \mathbb{N}$.

Considérons la matrice $A = (a_{i,j}) \in \mathcal{M}_{n+1}(\mathbb{R})$ définie par $a_{i,j} = \binom{j-1}{i-1}$.

Montrer que la matrice A est inversible et déterminer son inverse.

On pourra s'aider de la matrice de l'automorphisme $f : P \mapsto P(X+1)$ de $\mathbb{R}_n[X]$ dans la base canonique.

Matrices semblables

Exercice 14: Soit $n \in \mathbb{N}^*$. L'application trace est la forme linéaire suivante :

$$\begin{aligned} \text{tr} : \quad \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) &\longrightarrow \mathbb{K} \\ A = (a_{i,j})_{i,j \in [1;n]} &\longmapsto \sum_{i=1}^n a_{i,i} \end{aligned}$$

La trace d'une matrice est donc la somme de ses coefficients diagonaux.

1. Calculer $\text{tr}(I_n)$.
2. Soit $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, montrer que $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$.
En déduire que si A et B sont semblables alors $\text{tr}(A) = \text{tr}(B)$.
La réciproque est-elle vraie ?
3. Montrer que $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$ ne sont pas semblables.